

Peter Topp Engelsted Jonasen

**Märklin digital  
bremsestrækninger  
Og  
ESU LokPilot og LokSound  
dekodere**

Digital Modeljernbane  
Nordbanen Hobby

Peter Topp Engelsted Jonassen

Märklin digital bremsetrækninger og ESU LokPilot og LokSound dekodere  
ISBN

2019 Nordbanen Hobby og Peter Topp Engelsted Jonassen

Tekst: Peter Topp Engelsted Jonassen

Illustrationer: Märklin og Peter Topp Engelsted Jonassen

Udgivet af Nordbanen Hobby  
Holmehaven 60  
2670 Greve

+45 4340 4790

[www.digitaltog.dk](http://www.digitaltog.dk)

Copyright

Rettighederne til illustrationerne i denne vejledning tilhører Märklin eller Peter Topp Engelsted Jonassen (digitaltog.dk).

Når man anvender Märklin 72441 Bremsmodul eller tilsvarende, kan man komme ud for nogle interessante oplevelser som f.eks. at et lokomotiv skifter retning i stedet for at bremse på bremsestrækningen.

Det skyldes indstillingerne i dekoderen.

En ESU LokSound 3.5 dekoder sat til lange adresser vil f.eks. kun anerkende og reagere på DCC signaler. Det betyder implicit, at DC (analog) mode er slået til, og Märklin bremsestrækningens negative jævnspænding får således lokomotivet til at skifte retninger og køre ud af bremsestrækningen samme vej, som det kom id.

Nedenstående behandles indstillingerne for de forskellige versioner af ESU dekodere, så de kan fungere med en Märklin bremsestrækning, idet du skal bemærke, at "DCC-versioner" af LokPilot-dekoderne ikke fungerer med Märklin bremsestrækninger.

Generelt slås lange adresser skal slås fra, så dekoderen forstår Märklin Motorola, idet ESU dekoderne kun fungerer med DCC signaler, når lange adresser er slået til. CV'er indstilles i øvrigt, så kun Märklin bremsestrækning anerkendes.

### **LokPilot version 1**

Lange adresser slået fra:  
CV 29 = værdi 4

Märklin Bremsstrækninger slået til:  
CV56 = værdi 1

Acceleration:  
CV 3 = værdi 01 - 63  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:  
CV 4 = værdi 01 - 63  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 55 = værdi 1

### **LokPilot version 2**

Lange adresser slået fra:  
CV 29 = værdi 4

Märklin Bremsstrækninger slået til:  
CV51 = værdi 1

Acceleration:  
CV 3 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:  
CV 4 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 50 = værdi 1

## LokPilot version 3

Lange adresser slået fra:  
CV 29 = værdi 4

Märklin Bremsstrækninger slået til:  
CV51 = værdi 1

Acceleration:  
CV 3 = værdi 01 - 63  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:  
CV 4 = værdi 01 - 63  
Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 50 = værdi 1

Justering af standsningsmetode og konstant bremselængde:  
CV 253 = 0: Decoder stops linearly  
CV 253 > 0: Decoder stops constantly linear  
CV 254 = 0 - 254 (bremselængde)

## LokPilot version 4

Lange adresser slået fra:  
CV 29 = værdi må ikke inkludere værdien 32

Märklin Bremsstrækninger slået til:  
CV27 = værdi 24

Acceleration:  
CV 3 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:  
CV 4 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 50 = værdi 1

Justering af standsningsmetode og konstant bremselængde:  
CV 253 = 0: Decoder stops linearly  
CV 253 > 0: Decoder stops constantly linear  
CV 254 = 0 - 254 (bremselængde)

## LokSound version 1

## LokSound version 2

Märklin Bremsstrækninger slået til:  
CV49 = værdi 2 eller 3

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 29 = værdi bl.a. 0 (Bit 2 værdi 4 må ikke være slået til)

Lange adresser slået fra:

CV 29 = værdi må ikke inkludere værdien 32

Acceleration:

CV 3 = værdi 01 - 63

Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:

CV 4 = værdi 01 - 63

Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

Acceleration ved bremsestrækning:

CV 61 = værdi 01 - 63

Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse ved bremsestrækning:

CV 62 = værdi 01 - 63

Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

## LokSound version 3.5

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:

CV 29 = værdi bl.a. 0 (Bit 2 værdi 4 må ikke være slået til)

Lange adresser slået fra:

CV 29 = værdi må ikke inkludere værdien 32

Acceleration:

CV 3 = værdi 01 - 64

Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:

CV 4 = værdi 01 - 64

Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

Märklin Bremsstrækninger slået til:

CV51 sættes til 1

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:

CV 50 = værdi 1

## LokSound version 4

Lange adresser slået fra:

CV 29 = værdi må ikke inkludere værdien 32

Märklin Bremsstrækninger slået til:

CV27 = værdi 24

Acceleration:

CV 3 = værdi 01 - 64

Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:

CV 4 = værdi 01 - 64

Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 50 = værdi 1

Justering af standsningsmetode og konstant bremselængde:  
CV 253 = 0: Decoder stops linearly  
CV 253 > 0: Decoder stops constantly linear  
CV 254 = 0 - 254 (bremselængde)

## LokSound version 5

Lange adresser slået fra:  
CV 29 = værdi må ikke inkludere værdien 32

Märklin Bremsetrækninger slået til:  
CV27 = værdi 24

Acceleration:  
CV 3 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliceret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra stop til maksimum hastighed

Bremseforsinkelse:  
CV 4 = værdi 01 - 64  
Denne værdi multipliseret (ganget) med 0.869 angiver tiden fra maksimum hastighed til stop

DCC analog mode slået fra / AC analog mode slået til:  
CV 50 = værdi 1

Justering af standsningsmetode og konstant bremselængde:  
CV 253 = 0: Decoder stops linearly  
CV 253 > 0: Decoder stops constantly linear  
CV 254 = 0 - 254 (bremselængde)

Du kan finde flere vejledninger til digital  
modeljernbane på

[www.digitaltog.dk](http://www.digitaltog.dk)